

Методы разделения операторов высокого порядка

Докладчик: **Наркевич Григорий Эдуардович**
narkevich.g@phystech.edu

Научный руководитель: **Голубев Василий Иванович**
Доктор физико-математических наук, доцент
w.golubev@mail.ru

ФПМИ МФТИ

18 марта 2025 г.

Цель исследования

- 1 Изучение различных методов разделения операторов для решения ОДУ
- 2 Улучшение стабильности данных методов
- 3 Оптимизация локальной погрешности
- 4 Построение метода разделения операторов с дробным шагом

Общая постановка задачи

Рассмотрим дифференциальное уравнение:

$$\frac{dy}{dt} = \sum_k f^{[k]}(y), \quad (1)$$

Пускай $\varphi_t^{[j]}$ - поток векторного поля для

$$\frac{dy^{[j]}}{dt} = f^{[j]}(t, y^{[j]}) \quad (2)$$

Общая постановка задачи

Далее, рассмотрим производную Ли для каждой компоненты:

$$D_i = \sum_j f_j^{[i]}(y) \frac{\partial}{\partial y_j} \quad (3)$$

Тогда можно показать, что

$$\varphi_t^{[i]}(y_0) = \sum_{k \geq 0} \frac{t^k}{k!} (D_i^k \text{Id})(y_0) = \exp(tD_i) \text{Id}(y_0). \quad (4)$$

В случае, если исходное ДУ разбивается формальным образом на два слагаемых, можно получить следующую известную оценку (метод Годунова):

$$\Phi_{\Delta t}(y_0) \approx \exp \left(D^{[2]} \Delta t \right) \exp \left(D^{[1]} \Delta t \right) \text{Id}(y_0). \quad (5)$$

Здесь $\Phi_{\Delta t}(y_0)$ - решение исходного ДУ.

Важные известные факты

Лемма (Грёбнер, 1960). Пусть $\varphi_s^{[1]}$ и $\varphi_t^{[2]}$ — потоки дифференциальных уравнений $\dot{y} = f^{[1]}(y)$ и $\dot{y} = f^{[2]}(y)$ соответственно. Для их композиции тогда выполняется

$$\left(\varphi_t^{[2]} \circ \varphi_s^{[1]}\right)(y_0) = \exp(sD_1) \exp(tD_2) \text{Id}(y_0). \quad (6)$$

Для самой же композиции справедливо:

$$\exp(D(s, t)) = I + D(s, t) + \frac{1}{2}D(s, t)^2 + \dots \quad (7)$$

$$= I + sD_1 + tD_2 + \frac{1}{2} \left((sD_1 + tD_2)^2 + st[D_1, D_2] \right) + \dots \quad (8)$$

Здесь $D(s, t) = \exp(sD_1) \exp(tD_2)$, $[\cdot]$ - скобка Ли.

Метод разделения операторов

Разделение операторов:

$$\Psi_h = \varphi_{b_m h}^{[2]} \circ \varphi_{a_m h}^{[1]} \circ \varphi_{b_{m-1} h}^{[2]} \circ \dots \circ \varphi_{a_2 h}^{[1]} \circ \varphi_{b_1 h}^{[2]} \circ \varphi_{a_1 h}^{[1]}, \quad (9)$$

$$\varphi_{b_j h}^{[2]} \circ \varphi_{a_j h}^{[1]} = \exp \left(a_j h E_1^1 + b_j h E_2^1 + a_j b_j h^2 E_1^2 + a_j^2 b_j h^3 E_1^3 + \dots \right) \text{Id}, \quad (10)$$

где E_i^j :

$$E_1^1 = D_1, \quad E_2^1 = D_2, \quad E_1^2 = \frac{1}{2}[D_1, D_2], \quad E_1^3 = \frac{1}{12}[D_1, [D_1, D_2]], \quad (11)$$

$$E_2^3 = \frac{1}{12}[D_2, [D_2, D_1]], \quad E_1^4 = \frac{1}{24}[D_1, [D_2, [D_2, D_1]]], \dots \quad (12)$$

Лемма. Метод $\Psi^{(j)}$, определённый формулой (9), может быть формально записан в виде

$$\Psi^{(j)} = \exp \left(c_{1,j}^1 h E_1^1 + c_{2,j}^1 h E_2^1 + c_{1,j}^2 h^2 E_1^2 + c_{1,j}^3 h^3 E_1^3 + c_{2,j}^3 h^3 E_2^3 + \dots \right) \text{Id} \quad (13)$$

Теорема. Метод имеет порядок p , если

$$c_{1,m}^1 = c_{2,m}^1 = 1, \quad c_{\ell,m}^k = 0 \quad \text{при } k = 2, \dots, p \quad \text{и для всех } \ell. \quad (14)$$

Рассмотрим композицию

$$\Psi_h = \Phi_{\alpha_s h} \circ \Phi_{\beta_s h}^* \circ \dots \circ \Phi_{\beta_2 h}^* \circ \Phi_{\alpha_1 h} \circ \Phi_{\beta_1 h}^* \quad (15)$$

где Φ_h — метод первого порядка для $\dot{y} = f(y)$, а Φ_h^* — сопряжённый к нему. Полагаем, что

$$\Phi_h = \exp \left(hC_1 + h^2 C_2 + h^3 C_3 + \dots \right) \text{Id}, \quad (16)$$

Лемма. Метод $\Psi^{(j)}$, определённый формулой, может быть формально записан в виде

$$\Psi^{(j)} = \exp \left(\gamma_{1,j}^1 h E_1^1 + \gamma_{1,j}^2 h^2 E_1^2 + \gamma_{1,j}^3 h^3 E_1^3 + \gamma_{2,j}^3 h^3 E_2^3 + \dots \right) \text{Id}, \quad (17)$$

Теорема. Метод композиции имеет порядок p , если

$$\gamma_{1,m}^1 = 1, \quad \gamma_{\ell,m}^k = 0 \quad \text{для } k = 2, \dots, p \text{ и всех } \ell. \quad (18)$$

Устойчивость и погрешность

- 1 Пусть $R_k^{[t]}(z)$ — функция устойчивости метода Рунге-Кутты, применяемого к оператору $f^{[t]}$ на этапе k . Тогда функция устойчивости получаемого метода имеет вид

$$R(z^{[1]}, z^{[2]}) = \prod_{k=1}^s R_k^{[1]}(\alpha_k^{[1]} z^{[1]}) R_k^{[2]}(\alpha_k^{[2]} z^{[2]}). \quad (19)$$

- 2 Можно показать, что для метода порядка локальная ошибка \mathcal{E}_{p+1} может быть записана в виде

$$\mathcal{E}_{p+1} = \frac{\Delta t^{p+1}}{(p+1)!} \sum_{j=1}^{\gamma_{p+1}} \kappa_{p+1,j} K_{p+1,j} \quad (20)$$

- 1 E. Hairer, C. Lubich, and G. Wanner, Geometric numerical integration: structure preserving algorithms for ordinary differential equations, vol. 31, Springer Science Business Media, 2006.
- 2 S. K. Godunov, A difference method for numerical calculation of discontinuous solutions of the equations of hydrodynamics, Matematicheskii Sbornik, 89 (1959), pp. 271–306.
- 3 Improving the stability and efficiency of high-order operator-splitting methods Siqi Wei, Victoria Guenter, Raymond J. Spiteri
- 4 W. Auzinger, H. Hofstätter, D. Ketcheson, and O. Koch, Practical splitting methods for the adaptive integration of nonlinear evolution equations. Part I: Construction of optimized schemes and pairs of schemes, BIT Numerical Mathematics, 57 (2017), pp. 55–74.
- 5 R. J. Spiteri and S. Wei, Fractional-step Runge–Kutta methods: Representation and linear stability analysis, Journal of computational physics, 476 (2023), p. 111900.

Спасибо за внимание!